

遠隔解体ロボット ハスクバーナ DXR140

電動遠隔解体ロボットDXRシリーズは、作業者の安全と環境に配慮した新しい解体作業を実現するロボットです。

新しい解体現場のソリューション

優秀なパワーウェイトレシオ
軽量でコンパクト、しかもパワフル
どんな作業環境でも安定して作業
することができます

必要資格

小型車両系建設機械（解体用・
整地用）運転特別教育



出力：15KW
電圧：三相 380~420V
電流：27A
到達距離（上方）3.7m
到達距離（前方）3.7m
全長：1614mm
全幅：771mm
全高：854mm
機体質量：975kg
発電機最低容量：45KVA

落下物や粉じん、騒音、振動、高温などの過酷な作業環境のもと、これまでの手作業による解体方法では作業者の安全を十分に確保することは難しく、作業の効率も低いことが懸念されてきました。

DXRでは、作業者が安全な場所から遠隔で解体ロボットを操作することにより、スピーディーかつパワフルに作業を行うことが可能になります。また電動式油圧駆動のため、排気ガスやCo2は発生せず、振動や、騒音も軽減されます。

DXRは次世代を見据えたスマートな都市型解体を実現します。

NETIS登録

DXRシリーズはNETIS(新技術情報提供システム)に登録されています。
【KT-130032-A】



国土交通省新技術情報提供システム
登録システム(NETIS)
No. KT-130032-A

安全性の追求

工期短縮

環境への配慮

工期短縮

安全性の追求



リモコン操作

Bluetooth通信で最大50m程度まで操作可能です。
遠隔操作で作業者の安全を確保します。

環境への配慮



NO! 排気ガス

440V電動モーターで騒音と振動が抑えられ排気ガスCO₂が発生しません。

スピーディー & パワフル

手作業の4倍以上の速さで作業時間を大幅に短縮することができます。



遠隔解体ロボット

ハスクバーナ DXR140

個別稼働型アウトリガー

4本のアウトリガーは個々に角度調整が可能で、足場の悪い解体現場でも安定した体勢で作業できます。



360° 旋回可能なアーム

DXR140には360° 旋回可能なアームが搭載されており、細かな移動をすることなく作業を継続することができます。



コンパクトなデザイン

移動時の車幅は77cmで、ドアやエレベーターなどの狭いスペースでも通ることができます。



正確なアーム操作

アームは微妙な位置調整も可能で、スムーズかつ正確に作業ポイントへ移動して作業することができます。

肩掛け式

リモートコントローラー

3.5インチ液晶カラーディスプレイを搭載し、シンプルな操作性を重視した設計です。また肩掛け式ハーネス（取り外し可能）のため両手でスムーズに操作することができます。



コンパクトなボディ

低重心でコンパクトな設計により狭所屋内でも移動がスムーズで低い車高は良好な視界を十分に確保することが可能です。



アタッチメント 脱着はワンタッチでスムーズ



クラッシャー

最小開口幅：25mm
最大開口幅：425mm
破碎力：34t
切断力：94t
質量：192kg



ブレイカー

バケット

幅：520
容量：55ℓ

